

第9章 向量微分，梯度，散度，旋度

- 9.1 二度與三度空間向量
- 9.2 內積（點積）
- 9.3 向量積（叉積）
- 9.4 向量函數與純量函數，場，導數
- 9.5 曲線，弧長，曲率，扭率
- 9.6 微積分複習：多變數函數（選讀）
- 9.7 純量場的梯度，方向導數
- 9.8 向量場的散度**
- 9.9 向量場的旋度

向量場的散度

■ 首先假設 $\mathbf{v}(x, y, z)$ 為可微分向量函數，其中 x 、 y 、 z 為直角座標，而令 v_1 、 v_2 、 v_3 為 \mathbf{v} 的分量。那麼此函數

$$(1) \quad \operatorname{div} \mathbf{v} = \frac{\partial v_1}{\partial x} + \frac{\partial v_2}{\partial y} + \frac{\partial v_3}{\partial z}$$

稱為 \mathbf{v} 的**散度**（divergence），或由 \mathbf{v} 定義的向量場散度。

■ 例如，若

$$\mathbf{v} = [3xz, 2xy, -yz^2] = 3xz \mathbf{i} + 2xy \mathbf{j} - yz^2 \mathbf{k}, \quad \text{則} \quad \operatorname{div} \mathbf{v} = 3z + 2x - 2yz.$$

■ 散度的另一共同記號為

$$\operatorname{div} \mathbf{v} = \nabla \cdot \mathbf{v} = \left[\frac{\partial}{\partial x}, \frac{\partial}{\partial y}, \frac{\partial}{\partial z} \right] \cdot [v_1, v_2, v_3]$$

$$\begin{aligned} &= \left(\frac{\partial}{\partial x} \mathbf{i} + \frac{\partial}{\partial y} \mathbf{j} + \frac{\partial}{\partial z} \mathbf{k} \right) \cdot (v_1 \mathbf{i} + v_2 \mathbf{j} + v_3 \mathbf{k}) \\ &= \frac{\partial v_1}{\partial x} + \frac{\partial v_2}{\partial y} + \frac{\partial v_3}{\partial z}, \end{aligned}$$

- 附帶說明，在點積中 $(\partial/\partial x)\mathbf{u}_1$ 的「積」，表示偏導數 $\partial v_1/\partial x$ 等。此為再簡單不過的方便記號。注意， $\nabla \cdot \mathbf{v}$ 表示純量 $\text{div } \mathbf{v}$ ，而 ∇f 表示向量 $\text{grad } f$ ，已在 8.7 節定義過。
- 在下面範例 2 我們將明白散度具有重要物理意義。很清楚地，描述物理或幾何性質的函數值必定與座標的特殊選擇無關；亦即，這些函數值對座標轉換下必為不變的，所以，下列定理應該成立。

定理 1 散度的不變性

散度的不變性

散度 $\text{div } \mathbf{v}$ 為純量函數，亦即，其值取決於空間所在點（而且，當然在 \mathbf{v} 上）；並不取決於 (1) 式中座標的選擇，所以對其它直角座標 x^* 、 y^* 、 z^* ，以及 \mathbf{v} 的對應分量 v_1^* 、 v_2^* 、 v_3^*

$$(2) \quad \text{div } \mathbf{v} = \frac{\partial v_1^*}{\partial x^*} + \frac{\partial v_2^*}{\partial y^*} + \frac{\partial v_3^*}{\partial z^*} .$$

■ 此刻我們回到更迫切實際的工作，以體驗散度意義如下。
設 $f(x, y, z)$ 為兩次可微分的純量函數，那麼存在梯度，

$$\mathbf{v} = \text{grad } f = \left[\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y}, \frac{\partial f}{\partial z} \right] = \frac{\partial f}{\partial x} \mathbf{i} + \frac{\partial f}{\partial y} \mathbf{j} + \frac{\partial f}{\partial z} \mathbf{k}$$

然後再微分一次，第一項分量對 x 微分，第二項對 y 微分，第三項對 z 微分，因此構成散度，

$$\text{div } \mathbf{v} = \text{div} (\text{grad } f) = \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial z^2}.$$

■ 因此得到基礎結果，即梯度的散度是拉普拉斯運算（8.7節），

(3)
$$\text{div} (\text{grad } f) = \nabla^2 f.$$

範例 1 重力，拉普拉斯方程

- 在前一節定理 3 的重力 \mathbf{p} 是純量函數 $f(x, y, z) = c/r$ 的梯度
其中 f 滿足拉普拉斯方程 $\nabla^2 f = 0$ 。根據 (3) 式，此式 ($\nabla^2 f = 0$) 意指 $\text{div } \mathbf{p} = 0$ ($r > 0$)。

範例 2 可壓縮流體的流動，散度的物理意義

■ 我們探討在 R 區域內不具源點 (sources) 或匯點 (sinks)，亦即產生或消滅流體的點的流體流動。流體狀態 (fluid state) 的觀念意涵氣體與汽體，在侷限意義下的流體或液體 (liquids) (例如，水或油) 具甚小可壓縮性，在許多問題可忽略壓縮性。而氣體或汽體具有較大壓縮性；亦即，它們的密度 ρ (=單位體積的質量) 取決於空間的座標 x 、 y 、 z (也可由時間決定)。在此假設流體是可壓縮的。

■ 我們考慮流動經過平行座標軸 (圖191) 微小邊長 Δx 、 Δy 、 Δz 的長方形箱區 B [Δ 是很小量的標準符號；當然是與 8.7 節 (11) 式拉普拉斯運算子符號無關]。此箱 B 體積 $\Delta V = \Delta x \Delta y \Delta z$ 。令

$$\mathbf{v} = [v_1, v_2, v_3] = v_1 \mathbf{i} + v_2 \mathbf{j} + v_3 \mathbf{k}$$

範例 2 (續)

向量。並令

$$(4) \quad \mathbf{u} = \rho\mathbf{v} = [u_1, u_2, u_3] = u_1 \mathbf{i} + u_2 \mathbf{j} + u_3 \mathbf{k}$$

■ 且假設 \mathbf{u} 與 \mathbf{v} 為 x 、 y 、 z 與 t 的連續可微分之向量函數（亦即，它們的一階偏導數為連續）。我們以考慮邊界面的**流通量**（flux），亦即單位時間離開 B 的質量總減少，來計算箱 B 內含質量的變化率。考慮流經 B 可在圖 191 見到的三個面中左面，其面積為 $\Delta x \Delta z$ 。因為向量 $u_1 \mathbf{i}$ 與 $u_3 \mathbf{k}$ 平行該平面， \mathbf{v} 的分量 u_1 與 u_3 並不會帶來質量於流動中，因此短期 Δt 期間進入該面的流體質量大致為

$$(\rho u_2)_y \Delta x \Delta z \Delta t = (u_2)_y \Delta x \Delta z \Delta t,$$

範例 2 (續)

■ 其中下標 y 表示此式指著左面而言，在同一期間下，流體穿過相反一面離開箱 B 的質量約為 $(u_2)_{y+\Delta y} \Delta x \Delta z \Delta t$ ，其中下標 $y + \Delta y$ 顯示此式是指右面（在圖191 看不到）。左右面差值為大致質量減少

$$\Delta u_2 \Delta x \Delta z \Delta t = \frac{\Delta u_2}{\Delta y} \Delta V \Delta t \quad [\Delta u_2 = (u_2)_{y+\Delta y} - (u_2)_y]$$

■ 兩類似表示式係考慮 B 其它兩個平行面對求得。若將這三個（ x 、 y 、 z 面）表示式加起來，求得在 Δt 期間 B 內總質量減少約為

$$\left(\frac{\Delta u_1}{\Delta x} + \frac{\Delta u_2}{\Delta y} + \frac{\Delta u_3}{\Delta z} \right) \Delta V \Delta t,$$

範例 2 (續)

其中

$$\Delta u_1 = (u_1)_{x+\Delta x} - (u_1)_x \quad \text{和} \quad \Delta u_3 = (u_3)_{z+\Delta z} - (u_3)_z.$$

■ B 的質量減少係其密度對時間變化率，因而等於

$$-\frac{\partial \rho}{\partial t} \Delta V \Delta t.$$

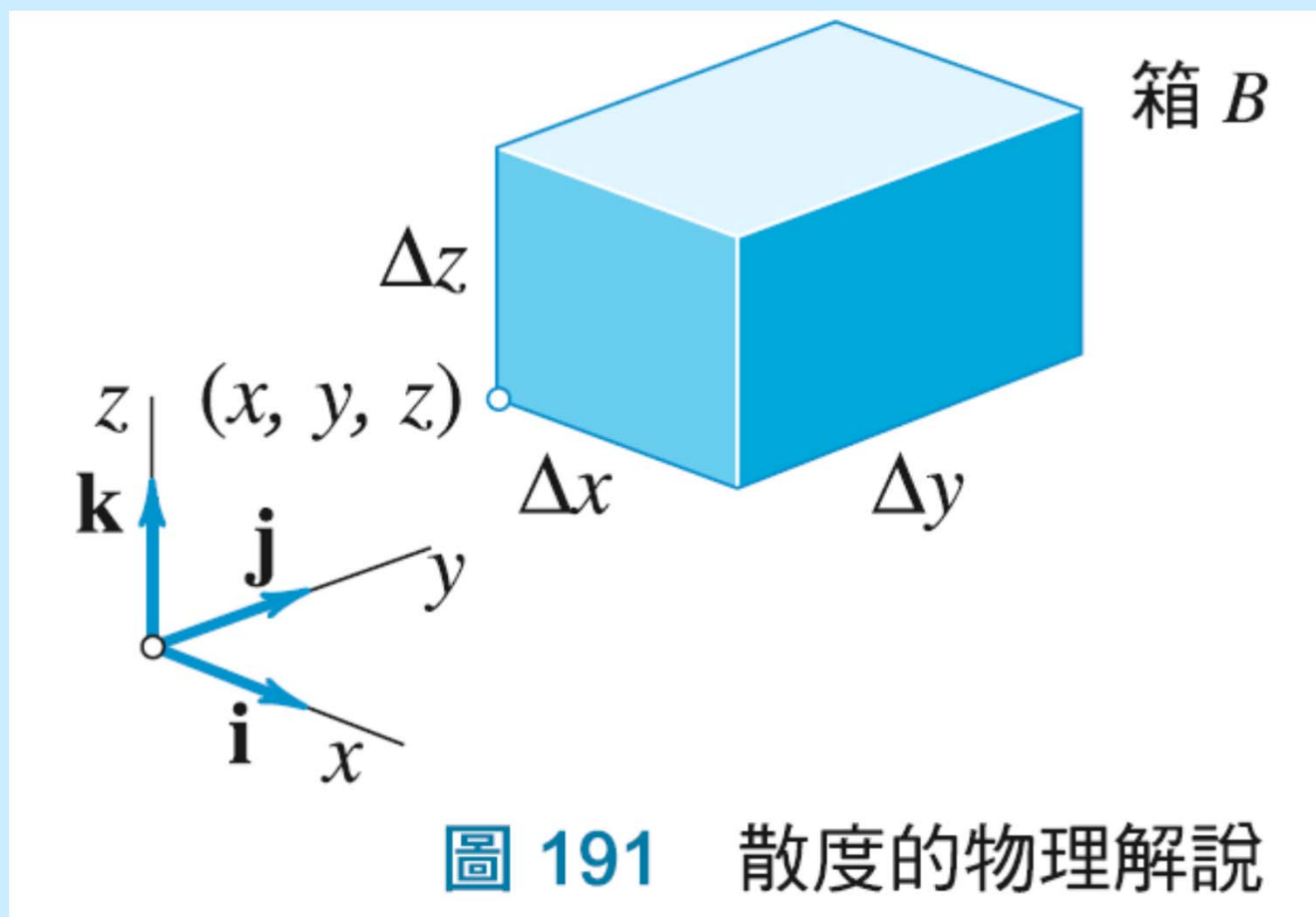
■ 若使兩式相等，將結果方程除以 $\Delta V \Delta t$ ，並令 Δx 、 Δy 、 Δz 與 Δt 趨近於零，則得到

$$\operatorname{div} \mathbf{u} = \operatorname{div}(\rho \mathbf{v}) = -\frac{\partial \rho}{\partial t}$$

或

$$(5) \quad \frac{\partial \rho}{\partial t} + \operatorname{div}(\rho \mathbf{v}) = 0.$$

範例 2 (圖 191)



範例 2 (續)

■ 此一重要關係式稱為質量守恆的條件，或可壓縮流體流動的**連續性方程**（continuity equation）。若流動為**穩態**（steady），亦即，與時間無關，則 $\partial\rho/\partial t = 0$ 以及連續方程式為

$$(6) \quad \text{div}(\rho\mathbf{v}) = 0.$$

■ 若密度 ρ 為常數，所以流體為不可壓縮，方程式 (6) 變為

$$(7) \quad \text{div } \mathbf{v} = 0.$$

■ 此關係式為我們所知的**不可壓縮的條件**（condition of incompressibility），此表達一事實，即對一個固定單位體積

範例 2 (續)

元素的流出與流入之平衡，在任何時間是零。很清楚地，假設在 R 區內無源點或匯點的流動是此結論的必要條件。

■ 從以上討論，你應該可獲得結論且記得，大致說來，**散度** 係流出減去流入量的量度 (the divergence measures outflow minus inflow)。